

Chap 9 Équation différentielle

chap (9.1)

§ 9.1 Généralités sur les équations différentielles linéaires.

ici, y désigne une fct d'une variable réelle notée t .

Def - on appelle équation différentielle linéaire d'ordre n une relation liant

une fct dérivable n fois à ses dérivées d'ordre $\leq n$, de la forme

$$y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t) + \dots + a_0(t)y(t) = b(t) \quad (E)$$

(Notation abrégée : $y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_0y = b$ avec a_0, \dots, a_{n-1}, b fcts)

- on appelle solution de E sur I une fct y dérivable n fois qui vérifie

l'équation (E) sur I

- si $b(t) = 0 \forall t \in I$, on dit alors que l'équation (E) est homogène (ou sans second membre)

- on appelle l'équation homogène associée (ou l'équation second membre)

Sans second membre associé) à (E) l'équation suivante,

$$y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_0y = 0 \quad (E_0) \text{ vu (H)}$$

- Résoudre sur I l'équation différentielle (E) signifie chercher les solutions de (E) sur I

Prop Si y_1, y_2 sont deux solutions de (E_0) alors, $\forall \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$,

la fct $\alpha_1y_1 + \alpha_2y_2$ est encore une fct de (E_0)

Autrement dit, l'ensemble des solutions de (E) est un \mathbb{R} -espace vectoriel.

Prop nous considérons l'équation

$$y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = b(t) \quad (E)$$

notons S_H l'ensemble des solutions de son équation homogène associée

Soit y_p une solution particulière de (E)

l'ensemble des solutions de $(E) = \{y_p + y / y \in S_H\}$

Autrement dit: toute solution de (E) est la somme d'une solution particulière de (E) et d'une solution de l'équation sans second membre associée.

Dém. Soit \tilde{y}_p une autre solution particulière de (E)

on a donc $\tilde{y}_p - y_p$ une solution de (H)

⇒

Prop (principe de superposition des solutions)

Soit y une solution de l'équation $y^{(n)} + a_{n-1}t^{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1ty' + a_0y = b(t)$ et

Soit \tilde{y} ————— $\tilde{y}^{(n)} + a_{n-1}t^{n-1}\tilde{y}^{(n-1)} + \dots + a_0\tilde{y} = \tilde{b}(t)$

alors $\alpha y + \beta \tilde{y}$ est une solution de l'équation

$$y^{(n)} + a_{n-1}t^{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1ty' + a_0y = \alpha b(t) + \beta \tilde{b}(t)$$

but de ce chapitre: résoudre l'équation dans le cas $n=1, 2$

§ 9.2. équation diff. linéaire d'ordre 1

Donc, il s'agit de résoudre l'équation suivante

$$y' + a(t)y = b(t) \quad \text{sur } I = \text{un intervalle}$$

Avec $a(t), b(t)$ deux fonctions continues sur I

§ 9.2.1 Cas homogène

dans ce cas, $b(t) = 0 \quad \forall t \in I$

donc à résoudre l'équation $y' + a(t)y = 0$

(avec $a(t)$ fonction continue sur I)

Thm. Soit $A(t)$ une primitive de la fct $a(t)$ sur I . alors l'ensemble des solutions de l'équation homogène $y' + a(t)y = 0$ est l'ensemble des fcts y de la forme $y(t) = C e^{-A(t)}$.

Dém.

$$\begin{aligned} y' + a(t)y = 0 &\Leftrightarrow (y' + a(t)y) e^{+A(t)} = 0 \\ &\Leftrightarrow (y \cdot e^{+A(t)})' = 0 \quad \text{sur } I \end{aligned}$$

puisque I est un intervalle $\Rightarrow y e^{+A(t)} = C$ avec C une constante.
d'où $y = C e^{-A(t)}$

Rem. on a besoin un paramètre pour décrire l'ens. des sols d'une eq. d'ordre 1
1 paramètre \uparrow d'ordre 1 ~~ex: $y' + \frac{1}{1+x^2}y = 0$~~
phénomène général!

9.2.2 cas général

Donc à résoudre: $y' + a(t)y = b(t)$, avec $\begin{matrix} \text{sur } I \\ a(t), b(t) \text{ deux fcts continues sur } I \end{matrix}$

2 étapes pour résoudre. (E)

étape 1. résoudre l'équation différentielle sans second membre associé.

$$y' + a(t)y = 0 \quad \text{(E0)}$$

$$S_{E_0} = \left\{ C e^{-A(t)} \mid C \in \mathbb{R} \right\}$$

avec $A(t)$ une primitive de $a(t)$

étape 2. trouver une solution particulière de (E)

une difficulté principale: trouver une solution particulière de (E)

Variation de la constante:

on fait var la forme générale des solutions de (E)
 $C e^{-A(t)}$

on aimerait chercher une solution particulière de (E) qui peut s'écrire sous la forme suivante

$$y(t) = C(t) e^{-At} \quad \text{avec } C(t) \text{ une fct dérivable sur I}$$

$$\begin{aligned} \text{alors } y'(t) &= C'(t) e^{-At} + C(t) (-At)' e^{-At} \\ &= C'(t) e^{-At} - C(t) At e^{-At} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{donc } y'(t) + At y(t) &= C'(t) e^{-At} - C(t) At e^{-At} + At C(t) e^{-At} \\ &= C'(t) e^{-At} \end{aligned}$$

Donc, la fct $y = y(t) = C(t) e^{-At}$ est une solution de (E)

$$\Leftrightarrow y'(t) + At y(t) = b(t)$$

$$\Leftrightarrow C'(t) e^{-At} = b(t)$$

$$\Leftrightarrow C'(t) = b(t) e^{At}$$

Donc pour obtenir une solution particulière de (E), suffit

de prendre $C(t)$ une primitive de la fct $b(t) e^{At}$

par exemple $C(t) = \int_{t_0}^t b(u) e^{Au} du$

Rem En fait, la forme générale des solutions de (E) est

Donc

$$\left(\int b(u) e^{Au} du \right) e^{At} \quad S_E = \left\{ e^{-At} \left(C + \int_{t_0}^t b(u) e^{Au} du \right) \right\}$$

Exemple $y' + y = (x^2 - 1) e^x \quad x \in \mathbb{R} \quad (E)$

Étape 1: résoudre son éq. homogène

$$y' + y = 0 \quad (E_0)$$

$$\Rightarrow S_{E_0} = \{ C e^{-x} / C \in \mathbb{R} \}$$

Étape 2: trouver une solution particulière.

on aimerait trouver une sol. particulière sous la forme

(9.3)

$$y_p(t) = C(t) e^{-t}$$

$$\Rightarrow y'_p(t) = C'(t) e^{-t} - C(t) e^{-t}$$

$$\Rightarrow y_p(t) + y'_p(t) = C(t) e^{-t}$$

Donc la fct $y_p = y_p(t)$ est une sol. de (E)

$$\Leftrightarrow y_p(t) + y'_p(t) = (t^2 - 1) e^{2t}$$

$$\Leftrightarrow C'(t) \doteq (t^2 - 1) e^{2t}$$

donc on peut prendre

$$C(t) = \int_0^t (u^2 - 1) e^{2u} du$$

$$\text{or } \int (u^2 - 1) e^{2u} du$$

$$= \int u^2 e^{2u} du - \int e^{2u} du$$

$$= \frac{1}{2} \int u^2 d(e^{2u}) - \frac{1}{2} \int d(e^{2u})$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \frac{1}{2} \int e^{2u} \cdot (2u) du - \frac{1}{2} e^{2u}$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \int u e^{2u} du - \frac{1}{2} e^{2u}$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \frac{1}{2} e^{2u} - \frac{1}{2} \int u d(e^{2u})$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \frac{1}{2} e^{2u} - \frac{1}{2} u e^{2u} + \frac{1}{2} \int e^{2u} du$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \frac{1}{2} e^{2u} - \frac{1}{2} u e^{2u} + \frac{1}{4} e^{2u} + C$$

$$= \frac{1}{2} u^2 e^{2u} - \frac{1}{2} u e^{2u} - \frac{1}{4} e^{2u} + C.$$

$$\text{donc } C(t) = \int_0^t (u^2 - 1) e^{2u} du$$

$$= \frac{1}{2} t^2 e^{2t} - \frac{1}{2} t e^{2t} - \frac{1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4}$$

$$\text{donc } y_p(t) = e^{-t} \left(\frac{1}{2} t^2 e^{2t} - \frac{1}{2} t e^{2t} - \frac{1}{4} e^{2t} + \frac{1}{4} \right)$$

$$= \frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t + \frac{1}{4} e^{-t}.$$

Enfin

$$\begin{aligned} S_C &= \left\{ C e^{-t} + \left(\frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t + \frac{1}{4} e^{-t} \right) / C_0 e^t \right\} \\ &= \left\{ (C + \frac{1}{4}) e^{-t} + \left(\frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t \right) / C_0 e^t \right\} \end{aligned}$$

Réu. on peut prendre n'importe quelle primitive \Rightarrow pour obtenir $C(t)$

Ex. on peut encore prendre

$$y(t) = \frac{1}{2} t^2 e^{2t} - \frac{1}{2} t e^{2t} - \frac{1}{4} e^{2t}.$$

$$\Rightarrow \mathcal{D} y_p(t) = \frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t$$

$$\leadsto S_C = \left\{ C e^{-t} + \left(\frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t \right) / C_0 e^t \right\}$$

§ 9.2.3 équation différentielle d'ordre 1 avec condition initiale
parfois, on peut compléter une équation diff. par une condition initiale,

$$\begin{cases} y' + a(t) y = b(t) & t \in I \\ y(t_0) = y_0 & \leftarrow \text{condition initiale} \end{cases}$$

Avec - I. un intervalle

- a(t), b(t) deux fonctions continues

- $t_0 \in I$

Pour résoudre cette eq. diff. avec condition initiale

\Leftrightarrow trouver une fonction $y = y(t)$ sur I ^{dérivable} sur I

$$y'(t) + a(t) y(t) = b(t) \quad \forall t \in I$$

En plus, on demande que la valeur de la fonction y en $t=t_0$ vaut y_0 .

Concernant l'existence de solution, on a

thm (Cauchy) Soit I un intervalle ouvert, alors il y a deux fcts r閌elles (9.14)

continues sur I,

suit $t_0 \in I$ $y_0 \in \mathbb{R}$.

Alors le syst鑝e suivant

$$\begin{cases} y' + a(t)y = b(t) & t \in I \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

admet une seule solution $y = y(t)$.

Exemple:

$$\textcircled{(1)} \quad \begin{cases} y' + y = (x^2 - 1) e^x & x \in \mathbb{R}, \quad (\star) \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

on sait l'eq. $y' + y = (x^2 - 1) e^x$

admet pour les solutions

$$S_E = \left\{ C e^{-t} + \frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t \mid C \in \mathbb{R} \right\}$$

Pour y par trouver

$$y \in S_E \quad \text{tq} \quad y(0) = 1$$

\Leftrightarrow à trouver $C \neq 0$.

$$\left(C e^{-t} + \frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t \right) \Big|_{t=0} = 1.$$

||

$$C - \frac{1}{4} \Rightarrow C = \frac{5}{4}$$

\Rightarrow la sol. de ce syst鑝e est

$$\Rightarrow y(t) = \frac{5}{4} e^{-t} + \frac{1}{2} t^2 e^t - \frac{1}{2} t e^t - \frac{1}{4} e^t.$$

§ 9.2.4. équation diff. d'ordre 1 à coefficients constants et à second membre classique.

on considère le cas suivant.

$$y' + a y = b(t) \quad t \in \mathbb{I} \quad (\mathcal{E})$$

avec $-a \in \mathbb{R}$ une constante réelle

$b(t)$ fonction continue du type classique sur \mathbb{I}

Rem (1) une telle équation s'appelle "une équation diff. linéaire d'ordre 1 à coefficients constants"

(2) classique: par exemple $b(t) = p(t)$ avec p un polynôme

ou $\sin kt$ ou at $a \in \mathbb{R} - \{0\}$

$$e^{kt} \quad k \in \mathbb{R}$$

on a le résultat suivant:

Prop. Def. On appelle l'équation caractéristique associée à (\mathcal{E}) l'équation d'ordre 1 suivante

$$Y + a = 0 \quad (C)$$

↑
variable

<u>Prop</u> Si f est du type $f(t) = p(t)$ avec p un polynôme de degré n	<u>alors</u> il existe une solution du type y_p <ul style="list-style-type: none"> Si $a \neq 0$, op $y_p(t) = Q(t)$ avec Q polynôme de degré n Si $a = 0$, op $y_p(t) = t^k Q(t)$ avec Q polynôme de degré n
---	---

$$f(x) = e^{kx} \quad (k \in \mathbb{R})$$

- Si k n'est pas racine de (C) (i.e. $k \neq -a$)
op $y_p(t) = A e^{kt}$
- Si k est la racine de (C) (i.e. $k = -a$)
op $y_p(t) = At e^{-at}$

si f est du type

$$f(t) = \cos wt \quad \text{ou} \quad \sin wt \\ (w \in \mathbb{R}, w \neq 0)$$

alors il existe une solution y_p du type

$$y_p(t) = A \cos wt + B \sin wt$$

$$f(t) = P(t) e^{kt} \quad \text{avec } P \text{ un} \\ \text{polynôme de degré } n$$

• Si k n'est pas racine de (c) (i.e. $k \neq -\alpha$)

$$\text{ops } y_p(t) = Q(t) e^{kt} \quad \text{avec } Q \text{ un} \\ \text{polynôme de degré } n \text{ à déterminer}$$

• Si k est une racine de (c) (i.e. $k = -\alpha$)

$$\text{ops } y_p(t) = t^k Q(t) e^{kt} \quad \text{avec } Q \text{ un} \\ \text{polynôme de degré } n$$

$f(x)$ est une somme des
cas précédents

Somme pp. correspondante.

Rem. ① degré d'un polynôme

Soit $P(t)$ un polynôme à variable t . Supposons

$$P(t) = a_n t^n + a_{n-1} t^{n-1} + \dots + a_1 t + a_0$$

alors $\deg(P) := \begin{cases} \max \{ i \mid a_i \neq 0 \} & \text{si } P \neq 0 \\ -\infty & \text{si } P = 0 \end{cases}$

② cette prop. ne valable que pour les équations linéaire à coeff. constant.

(i.e. pour ex.)

$$y' + \alpha y = b(t), \quad t \in \mathbb{R}$$

avec $-\alpha$ une constante réelle

$-b(t)$ fut continue.

Par exemple, on reprend l'exemple précédent :

$$y' + y = (x^2 - 1) e^x \quad (E)$$

donc $f(x) = p(x) e^{kx}$ avec $p(x) = x^2 - 1$, $k=1$

En plus, $\deg(p) = 2$

comme $k=1$ n'est pas racine de ~~sous~~ l'éq. (car associée
 $y + 1 = 0$)

Donc la proposition implique

Il existe une solution particulière sous la forme

$$y_p(x) = \Theta(x) e^x$$

avec $\Theta(x)$ un polynôme de degré 2.

Op~~s~~ $\Theta(x) = ax^2 + bx + c$

avec a, b, c trois coefficients à déterminer.

$$y_p(x) = (ax^2 + bx + c) e^x$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow y'_p(x) &= (2ax + b) e^x + (ax^2 + bx + c) e^x \\ &= (ax^2 + (b+2a)x + b+c) e^x \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow y'_p(x) + y_p(x) &= \\ &= (2ax^2 + (2b+2a)x + 2c+b) e^x \end{aligned}$$

Pour que la fct y_p soit $(ax^2 + bx + c) e^x$ soit une sol. de (E)

$$\Leftrightarrow y'_p(x) + y_p(x) = (x^2 - 1) e^x$$

$$\Leftrightarrow (2ax^2 + (2b+2a)x + 2c+b) e^x = (x^2 - 1) e^x$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2a = 1 \\ 2b + 2a = 0 \\ 2c + b = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = \frac{1}{2} \\ b = -\frac{1}{2} \\ c = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

$$\Rightarrow y_p(x) = \left(\frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}\right) e^x \text{ est une sol. particulière de (E)}$$